

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ИНФОРМАТИКИ

УДК 510.675, 510.531

НЕРАЗРЕШИМОСТЬ ПРОБЛЕМЫ ОПРЕДЕЛЕННОСТИ БИНАРНЫХ IFR-ОПЕРАТОРОВ ДЛЯ ТЕОРИИ ОДНОГО СЛЕДОВАНИЯ¹

Дудаков С.М.

Кафедра информатики

Поступила в редакцию 12.12.2014, после переработки 19.12.2014.

В работе продолжается исследование определенности оператора инфляционной фиксированной точки. Показано, что проблема определенности бинарного IFR-оператора для теории следования алгоритмически неразрешима.

Ключевые слова: инфляционная фиксированная точка, неразрешимость, теория одной функции следования.

Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2014. № 4. С. 7–15.

Введение

Мы продолжаем исследование проблем, связанных с изучением итеративных операторов (см. [6]). Ранее в [15,16] нами найдены некоторые условия, при которых IFR-оператор гарантированно определен. Некоторые результаты по разрешимости теорий с оператором транзитивного замыкания получены в [17].

Важность изучения подобных задач проистекает из того, что логические языки широко применяются в системах управления базами данных, что восходит к Кодду [4, 5]. Хорошо известно, возможности языков первого порядка ограничены [1, 3, 12]. Обогащение таких языков с помощью внешних отношений [2, 19] универсума – реализованная возможность. Однако, несмотря на значительные усилия по исследованиям в данной области, «положительные» результаты весьма скромны. Известно, что увеличения выразительной силы можно добиться с использованием линейного порядка (Ю.Гуревич, см. [12]), автоматных систем (см. [11]), упорядоченного случайного графа (см. [10, 14]). Расширение выразительных возможностей в первых двух случаях очень специфично, формулы, его иллюстрирующие, весьма искусственны. Вариант со случайным графом более перспективен, но и здесь выразительные возможности довольно ограничены, например, только регулярными языками (см., например, [7–9, 13] и обзор в [12]).

Таким образом, применение операторов, выводящих за пределы логики первого порядка, является весьма естественным приемом, который позволяет выразить

¹ Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, гранты № 13-01-00382 и № 13-01-00643.

больше. Так, например, в [6] показано, что на упорядоченных конечных системах с помощью IFR-оператора можно выразить в точности свойства, вычислимые за полиномиальное время. В [18] аналогично показывается соответствие логики с оператором транзитивного замыкания с множеством свойств, проверяемых в логарифмической памяти недетерминированными алгоритмами.

В настоящей работе мы рассматриваем саму задачу выяснения определенности IFR-оператора для формулы первого порядка в теории следования. Конечно, при многократном применении IFR-оператора такая задача неразрешима, так как с помощью инфляционной фиксированной точки можно поочередно построить операции сложения и умножения. Возникает вопрос: что можно сказать про однократное применение данного оператора? Мы показываем, что для бинарных IFR-операторов данная задача остается алгоритмически неразрешимой.

1. Инфляционная фиксированная точка

Мы используем обычные определения формулы логики первого порядка и ее значения (см., например, [20]). Строка $\varphi(\bar{x})$ означает, что формула φ не содержит никаких свободных переменных, кроме, может быть, \bar{x} . В этом случае строка $\varphi(\bar{t})$ означает результат замены переменных \bar{x} термами \bar{t} соответственно. Если \mathfrak{A} – алгебраическая система, а $\bar{a} \in |\mathfrak{A}|$ – набор элементов ее носителя, то $\varphi(\bar{a})$ – это значение формулы φ , когда значения переменных \bar{x} равны \bar{a} соответственно.

Мы рассматриваем обогащение языка логики первого порядка оператором инфляционной фиксированной точки.

Определение 1 (см. [6]). *Формулой IFR-логики называется формула, построенная по правилам логики первого порядка, а также с помощью оператора инфляционной фиксированной точки IFR: если $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$ – формула со свободными переменными \bar{x} и \bar{y} , содержащая несигнатурный предикатный символ Q (местность Q должна совпадать с длиной набора \bar{y} , будем называть ее **местностью IFR-оператора**), то $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)$ – формула исходной сигнатуры со свободными переменными \bar{x} и \bar{y} .*

Семантика атомных формул, булевых связок и кванторов определяется как в логике первого порядка.

Определение 2 (см. [6]). *Пусть \mathfrak{A} – это алгебраическая система, $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$ – формула, с новым предикатным символом Q . Зафиксируем значение переменных $\bar{x} = \bar{a} \in |\mathfrak{A}|$. **Инфляционной фиксированной точкой** $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$ называется множество $Q_*^{\bar{a}}$, построенное следующим образом. Пусть*

$$Q_0^{\bar{a}} = \emptyset; \quad Q_{i+1}^{\bar{a}} = Q_i^{\bar{a}} \cup \{\bar{y} \in |\mathfrak{A}| : (\mathfrak{A}, Q_i^{\bar{a}}) \models \varphi(\bar{a}, \bar{y})\}, \quad (1)$$

для $i \in \omega$.

Если $Q_n^{\bar{a}} = Q_{n+1}^{\bar{a}}$ для некоторого $n \in \omega$, то полагаем $Q_*^{\bar{a}} = Q_n^{\bar{a}}$. Наименьшее n , удовлетворяющее такому условию, назовем **степенью** оператора $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$. В этом случае считаем формулу $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a}, \bar{y})$ истинной, если $\bar{y} \in Q_*^{\bar{a}}$, и ложной, при $\bar{y} \notin Q_*^{\bar{a}}$.

Если указанного числа n не существует, то считаем, что значение оператора $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a})$ (и формулы $\text{IFR}_{Q(\bar{y})}(\varphi)(\bar{a}, \bar{y})$) **неопределено**.

2. Алгоритмическая неразрешимость проблемы ИФР-определенности

Мы рассмотрим задачу ИФР-определенности для моделей одной из простейших теорий – теории одной функции следования. Как известно, эта теория разрешима, допускает эффективную элиминацию кванторов в исходной сигнатуре [20]. Тем не менее даже для нее задача ИФР-определенности оказывается неразрешимой.

Сама проблема ИФР-определенности формулируется так: по формуле $\text{ИФР}_{Q(\bar{x})} \varphi$ и значению переменных \bar{y} , отличных от \bar{x} , выяснить, определено ли значение этой формулы.

Теорема 1. *В теории одной функции следования задача определенности бинарного ИФР-оператора для формул первого порядка алгоритмически неразрешима.*

Доказательство. Напомним [21], что машиной Минского называется автомат, конфигурация которого в каждый момент времени является тройкой (q, c_1, c_2) , где q – состояние машины, c_1 и c_2 – натуральные числа, значения первого и второго счетчиков соответственно. Машина Минского может выполнять команды двух видов:

$$\langle q \rightarrow \text{inc}_i, p \rangle \quad \text{и} \quad \langle q \rightarrow \text{dec}_i, p : r \rangle.$$

Первая из них означает, что машина в состоянии q увеличивает на единицу счетчик номер i , после чего переходит в состояние p . Вторая означает, что машина в состоянии q пытается уменьшить на единицу счетчик номер i . Если значение счетчика i было больше 0, то после уменьшения машина переходит в состояние p , а если значение счетчика уже было равно 0, то оно не меняется, но следующим состоянием будет r . Машина называется детерминированной, если для каждого состояния существует не более одной команды. Если команды для текущего состояния нет, то машина останавливается.

Проблема остановки заключается в том, чтобы по начальному состоянию и значению счетчиков определить, остановится ли машина. Как известно [21], существует детерминированная машина Минского \mathfrak{M} с двумя счетчиками, для которой проблема остановки неразрешима. Мы будем считать, что такая машина \mathfrak{M} зафиксирована, а ее состояния пронумерованы: q_0, q_1, \dots, q_N .

Покажем, что проблема остановки для машины \mathfrak{M} может быть сведена к проблеме определенности некоторого ИФР-оператора в теории одной функции следования. Будем считать, что сигнатура включает один символ константы 0, означающий начальный элемент, и один одноместный функциональный символ $+1$, означающий функцию следования, то есть должны выполняться следующие аксиомы:

$$(\forall x)x + 1 \neq 0; \quad (\forall x)(\forall y)(x + 1 = y + 1 \rightarrow x = y);$$

$$(\forall x)(\exists y)(x \neq 0 \rightarrow y + 1 = x).$$

Для краткости мы будем обозначать с помощью $s + k$ результат k применений функции $+1$ к s :

$$\underbrace{s + 1 + 1 + \dots + 1}_{k \text{ раз}}.$$

Символ 0 в начале термина будем опускать, то есть k – сокращение для $0 + k$.

Основная идея сведения будет заключаться в том, что конфигурация (q_n, c_1, c_2) машины \mathfrak{M} в момент времени t будет соответствовать истинности $Q_T(3t, n)$, $Q_T(3t+1, c_1)$, $Q_T(3t+2, c_2)$ для всех $T > t$.

Сначала для каждого состояния q_n определим формулу $\varphi_n(u', x', u)$, описывающую построение Q_{t+1} по Q_t . Если в программе машины \mathfrak{M} присутствует команда $q_n \rightarrow \text{inc}_1, q_m$, то формула $\varphi_n(u', x', u)$ будет иметь вид:

$$u' = u + 3 \wedge x' = m \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x + 1) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x). \quad (2)$$

Для команды $q_n \rightarrow \text{inc}_2, q_m$ формула $\varphi_n(u', x', u)$ строится симметрично:

$$u' = u + 3 \wedge x' = m \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x + 1). \quad (3)$$

Рассмотрим теперь построение формулы $\varphi_n(u', x', u)$ для команды декремента $q_n \rightarrow \text{dec}_1, q_{m_1} : q_{m_2}$:

$$(\exists x)Q(u+1, x+1) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_1 \vee \\ \vee (\exists x)Q(u+1, 0) \wedge u' = u + 3 \wedge x = m_2 \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, x+1) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, 0) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = 0) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x), \quad (4)$$

и аналогично для $q_n \rightarrow \text{dec}_2, q_{m_1} : q_{m_2}$:

$$(\exists x)Q(u+2, x+1) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_1 \vee \\ \vee (\exists x)Q(u+2, 0) \wedge u' = u + 3 \wedge x' = m_2 \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+1, x) \wedge u' = u + 3 + 1 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, x+1) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = x) \vee \\ \vee (\exists x)(Q(u+2, 0) \wedge u' = u + 3 + 2 \wedge x' = 0). \quad (5)$$

Теперь построим всю формулу $\varphi(u', x')$ целиком:

$$(\exists u) \left(\underbrace{(\exists x)Q(u+2, x) \wedge \neg(\exists x)Q(u+3, x)}_{(a)} \wedge \bigvee_{n=0}^N (Q(u, 0+n) \wedge \varphi_n(u', x', u)) \right). \quad (6)$$

Наконец, по начальной конфигурации (q_{n_0}, d_1, d_2) машины \mathfrak{M} построим всю формулу:

$$\text{IFP}_{Q(u', x')} \left((u' = 0 \wedge x' = n_0) \vee \right. \\ \left. \vee (u' = 1 \wedge x' = d_1) \vee u' = 2 \wedge x' = d_2 \vee \varphi(u', x') \right). \quad (7)$$

Покажем, что значение IFP-оператора (7) определено тогда и только тогда, когда машина \mathfrak{M} останавливается на начальной конфигурации (q_{n_0}, d_1, d_2) .

Сначала индукцией по t , $t > 0$, покажем такое утверждение:

для каждого $j < t$ существуют и единственны n , c_1 и c_2 , для которых выполнено

$$Q_t(3j, n), \quad Q_t(3j + 1, c_1), \quad Q_t(3j + 2, c_2),$$

причем конфигурация машины \mathfrak{M} в момент времени j есть в точности (q_n, c_1, c_2) . При $j \geq 3t$ формулы вида $Q_t(j, x)$ ложны для всех x .

Прежде всего отметим, что формула $\varphi(u', x', u)$ может быть истинна только при непустом Q , поэтому при построении Q_1 она будет ложной: $Q_0 = \emptyset$. Значит, истинность формул

$$Q_1(0, n), \quad Q_1(1, c_1), \quad Q_1(2, c_2)$$

может означать только то, что соответствующие кортежи получены с помощью формулы

$$(u' = 0 \wedge x' = n_0) \vee (u' = 1 \wedge x' = d_1) \vee (u' = 2 \wedge x' = d_2).$$

Это и означает $n = n_0$, $c_1 = d_1$, $c_2 = d_2$. Обратно, если в момент времени 0 мы имеем конфигурацию (q_{n_0}, d_1, d_2) , то для Q_1 обязательно будет выполняться

$$Q_1(0, n_0), \quad Q_1(1, d_1), \quad Q_1(2, d_2).$$

Теперь предположим, что утверждение для t уже доказано. Рассмотрим новые кортежи, которые добавлены в Q_{t+1} . Очевидно, что они могут быть добавлены только с помощью формулы $\varphi(u', x')$. Если выполнено (а) в формуле (6), то это означает, что $u = 3(t-1)$. Чтобы вся формула (6) была истинной, нужно чтобы был выполнен один из элементов дизъюнкции. Заметим, что два одновременно выполнены быть не могут в силу индукционного предположения. Предположим, выполнено $Q(u, 0+n) \wedge \varphi_n(u', x', u)$. По индукционному предположению из $Q_t(3(t-1), n)$ вытекает, что машина \mathfrak{M} в момент $t-1$ находится в состоянии n .

Пусть командой для состояния q_n является $q_n \rightarrow \text{inc}_1, q_m$. Тогда следующей за (q_n, c_1, c_2) конфигурацией является $(q_m, c_1 + 1, c_2)$. Из формулы (2) вытекает, что $\varphi_n(u', x', u)$ может быть истинна в следующих трех случаях: $u' = u + 3$ и $x' = m$, $u' = u + 3 + 1$ и $x' = c_1 + 1$, $u' = u + 3 + 2$ и $x' = c_2$. Это означает, что к Q_{t+1} будут добавлены три новых кортежа:

$$(3t, m), \quad (3t + 1, c_1 + 1), \quad (3t + 2, c_2),$$

что соответствует утверждению для $t + 1$.

Если команда для состояния q_n была $q_n \rightarrow \text{dec}_1, q_{m_1} : q_{m_2}$ и $c_1 > 0$, то следующая конфигурация — $(q_{m_1}, c_1 - 1, c_2)$. Из формулы (4) получаем, что $\varphi_n(u', x', u)$ может быть истинна в следующих трех случаях: $u' = u + 3$ и $x' = m_1$, $u' = u + 3 + 1$ и $x' = c_1 - 1$, $u' = u + 3 + 2$ и $x' = c_2$, что снова согласуется со следующей конфигурацией.

Наконец, если для той же команды выполнено $c_1 = 0$, то $\varphi_n(u', x', u)$ может быть истинна в следующих трех случаях: $u' = u + 3$ и $x' = m_2$, $u' = u + 3 + 1$ и $x' = c_1$, $u' = u + 3 + 2$ и $x' = c_2$, что опять совпадает со следующей конфигурацией — (q_{m_2}, c_1, c_2) .

Команды для счетчика 2 рассматриваются аналогично с помощью формул (3) и (5).

Предположим, что машина \mathfrak{M} останавливается при работе на начальной конфигурации (q_{n_0}, d_1, d_2) . Тогда существует момент времени t , в котором конфигурация машины \mathfrak{M} примет вид (q_n, c_1, c_2) и команды для состояния q_n не будет. Но тогда при построении $t+2$ ни одного нового кортежа не будет добавлено в Q (дизъюнкция в формуле (6) не будет содержать ни одного истинного элемента), следовательно, $Q_{t+1} = Q_{t+2}$ поэтому значение оператора (7) определено. Если машина \mathfrak{M} не останавливается, то кортежи будут добавляться на каждом шаге, поэтому процесс никогда не остановится и значение оператора (7) неопределено. \square

Заключение

В связи с полученными нами результатами естественно возникает несколько вопросов. Во-первых, распространяется ли результат о неразрешимости проблемы определенности в теории одной функции следования на унарные IFR-операторы. Возможно, что как и во многих других задачах логики, ограничение на унарный случай делает задачу проще.

Второй вопрос связан с тем, что полученный в работе результат легко обобщить на произвольные теории, в которых существует формула $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$, задающая граф со сколь угодно длинными путями без циклов. Вопрос состоит в том, какую местность в этом случае должен иметь неопределенный IFR-оператор? В другом виде эту задачу можно сформулировать так: вытекает ли из определенности всех n -местных (например, унарных) IFR-операторов в полной теории T определенность всех $n + 1$ -местных (соответственно, бинарных) IFR-операторов в этой же теории?

Список литературы

- [1] Aho A.V., Ullman J.D. Universality of data retrieval languages // Proc. of 6th Symp. on Principles of Programming Languages. 1979. Pp. 110–120.
- [2] Benedikt M., Dong G., Libkin L., Wong L. Relational expressive power of constraint query languages // Proc. of 15th ACM Symp. on Principles of Database Systems. 1996. Pp. 5–16.
- [3] Chandra A., Harel D. Computable queries for relational databases // Journal of Computer and System Sciences. 1980. Vol. 21, № 2. Pp. 156–178.
- [4] Codd E.F. A relational model for large shared data banks // Association for Computing Machinery. Communications of the ACM. 1970. Vol. 13. Pp. 377–387.
- [5] Codd E.F. Relational completeness of data base sublanguages // Database Systems / Ed. by Rustin R. Prentice-Hall, 1972. Pp. 33–64.
- [6] Gurevich Y., Shelah S. Fixed-point extensions of first-order logic // Annals of Pure and Applied Logic. 1986. № 32. Pp. 265–280.
- [7] Дудаков С.М. Трансляционный результат для расширений арифметики Пресбургера одноместной функцией, согласованной со сложением // Математические заметки. 2004. Т. 76, № 3. С. 362–371.

- [8] Дудаков С.М. Трансляционная теорема для теорий I -сводимых алгебраических систем // Известия Российской академии наук. Серия математическая. 2004. Т. 68, № 5. С. 67–90.
- [9] Дудаков С.М. Выразительная сила языков запросов первого порядка для баз данных на неупорядоченном случайном графе // Вестник Новгородского государственного университета им. Ярослава Мудрого. 2005. № 34. С. 57–62.
- [10] Дудаков С.М. Разрешимая теория без трансляционной теоремы // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2005. № 2. С. 23–26.
- [11] Дудаков С.М. Трансляционная теорема и автоматные структуры // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2006. № 3. С. 5–35.
- [12] Дудаков С.М., Тайцлин М.А. Трансляционные результаты для языков запросов в теории баз данных // Успехи математических наук. 2006. Т. 61, № 2. С. 3–66.
- [13] Дудаков С.М. Псевдоконечная однородность, изолированность и сводимость // Математические заметки. 2007. Т. 81, № 4. С. 515–527.
- [14] Дудаков С.М. Монадические состояния над упорядоченным универсальным случайным графом и конечные автоматы // Известия Российской академии наук. Серия математическая. 2011. Т. 75, № 5. С. 47–64.
- [15] Дудаков С.М. О безопасности рекурсивных запросов // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2012. № 4(27). С. 71–80.
- [16] Дудаков С.М. О безопасности IFP-операторов и рекурсивных запросов // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2013. № 2(29). С. 5–13.
- [17] Золотов А.С. Применение оператора транзитивного замыкания для формул с одной функции следования и предикатами делимости // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2013. № 1(28). С. 101–117.
- [18] Immerman N. Languages that capture complexity classes // SIAM Journal on Computing. 1987. Vol. 16. Pp. 760–778.
- [19] Kanellakis P., Kuper G., Revesz P. Constraint query languages // Journal of Computer and System Sciences. 1995. Vol. 51. Pp. 26–52.
- [20] Кейслер Г., Чен Ч.Ч. Теория моделей. М.: Мир, 1977. 616 с.
- [21] Минский М. Вычисления и автоматы. М.: Мир, 1971. 268 с.

Библиографическая ссылка

Дудаков С.М. Неразрешимость проблемы определенности бинарных IFP-операторов для теории одного следования // Вестник ТвГУ. Серия: Прикладная математика. 2014. № 4. С. 7–15.

Сведения об авторах

1. **Дудаков Сергей Михайлович**
заведующий кафедрой информатики Тверского госуниверситета.
Россия, 170100, г. Тверь, ул. Желябова, д. 33, ТвГУ.
E-mail: sergeydudakov@yandex.ru

**ON UNDECIDABILITY OF DEFINITENESS OF BINARY
IFP-OPERATORS FOR ONE SUCCESSOR FUNCTION THEORY**

Dudakov Sergey Mikhailovich

Head of Computer Science department, Tver State University
Russia, 170100, Tver, 33 Zhelyabova str., TSU. E-mail: sergeydudakov@yandex.ru

Received 12.12.2014, revised 19.12.2014.

We continue to investigate definiteness of inflationary fix point. We show it is impossible to check algorithmically whether IFP-operator value is defined for one successor function theory.

Keywords: inflationary fix point, undecidability, successor function.

Bibliographic citation

Dudakov S.M. On undecidability of definiteness of binary IFP-operators for one successor function theory. *Vestnik TvGU. Seriya: Prikladnaya matematika* [Herald of Tver State University. Series: Applied Mathematics], 2014, no. 4, pp. 7–15. (in Russian)